

Wprowadzenie do ACT-R

Konrad Miazga

Poznan University of Technology

Poznań, 2018

Materiały

- tutorial ACT-R (w folderze programu; osiem jednostek, 230 stron A4)
- te wykłady (materiał obejmujący pierwsze trzy / cztery jednostki tutorialu)

Informacje wstępne

ACT-R (Adaptive Control of Thought—Rational) jest architekturą kognitywną opracowaną przez Johna Roberta Andersona (Carnegie Mellon University).

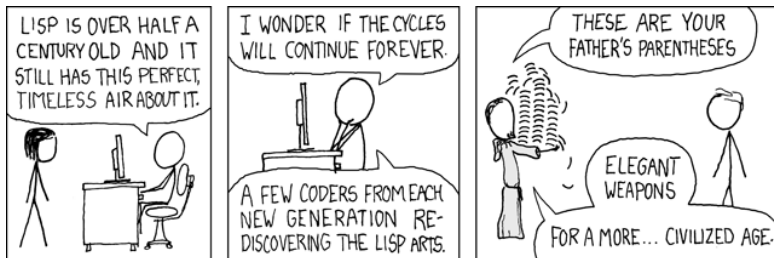
- Początki programu sięgają lat siedemdziesiątych.
- ACT-R wpisuje się w nurt teorii symbolicznych (w przeciwieństwie do teorii konekcyjnych których przedstawicielem jest np. Nengo), aczkolwiek niektóre jego elementy są inspirowane konekcjonizmem.



Rysunek: John Robert Anderson

Informacje wstępne

- ACT-R opiera się na języku programowania Lisp. Znajomość języka jest przydatna do definiowania eksperymentów, ale same modele definiowane są za pomocą ograniczonego zbioru poleceń Lispa (swego rodzaju język w języku).



Rysunek: <https://xkcd.com/297/>

Informacje wstępne

- Używany w ponad 1000 różnych publikacjach naukowych.
- We współczesnej wersji posiada wiele modułów percepcyjnych i motorycznych.
- We współczesnej wersji pozwala przewidywać wzory pobudzeń w mózgu podczas wykonywania modelowanych zadań.

ARCHITEKTURA

Rodzaje wiedzy

W środowisku ACT-R, wiedza dzieli się na dwa rodzaje:

- deklaratywna (CO, np. „bitwa pod Grunwaldem miała miejsce w 1410 roku”),
- proceduralna (JAK, reguły produkcji, np. „jeżeli dodasz 1 i 2 to jako wynik przyjmij 3”).

Wiedza deklaratywna

Wiedza deklaratywna jest w ACT-R reprezentowana za pomocą *chunków* (ang. chunk – kawałek).

- Każdy chunk posiada nazwę oraz atrybuty (sloty).
 - Nazwa chunka nie jest istotna, służy ona do prostszego odwoływania się do różnych chunków.
- Sloty składają się z nazwy oraz wartości.
 - Wartości slotów interpretowane są jako symbole, a więc nie można przeprowadzać na nich np. operacji matematycznych.

Wiedza deklaratywna

Przykład - chunk

Fact3+4

addend1 three

addend2 four

result seven

Fact3+4

addend1 three

addend2 four

result seven

chunk name , slots , slot name , value

Wiedza proceduralna

Wiedza proceduralna jest w ACT-R reprezentowana za pomocą reguł produkcji (IF ... THEN ...).

Przykład

IF

the goal is to add two digits $d1$ and $d2$ in a column and $d1 + d2 = d3$

THEN

create a goal to write $d3$ in the column

W regułach ACT-R'a, w prawej części produkcji (THEN) zazwyczaj będą występować zapytania do reszty systemu (prośba o dane, zlecenie podjęcia akcji itp.)

Moduły

Architektura ACT-R opiera się na modułach.

Moduły to niezależne jednostki odpowiadające za pewne konkretne funkcje kognitywne. W uproszczeniu można przyjąć, że każdy moduł odpowiada innej części mózgu, ale w praktyce niektóre z modułów będą służyły jedynie uproszczeniu modeli, np. moduł do generowania liczb pseudo-losowych.

Bufory

Każdy z modułów może posiadać jeden bądź więcej buforów.

- Każdy bufor posiada swoją nazwę.
- Bufory służą za interfejs modułów - to poprzez nie moduły mogą się ze sobą komunikować.
- Moduł może „dzielić się” z resztą systemu swoją wiedzą poprzez wstawienie do bufora jednego ze swoich chunków. Będzie on widoczny dla wszystkich modułów.
- W każdym buforze może znajdować się jednocześnie tylko jeden chunk!
- Moduły mogą kierować do buforów zapytanie (np. prośbę o wstawienie do bufora pewnych chunków).
- W momencie odebrania przez bufor zapytania, bufor jest czyszczony (usuwany jest znajdujący się w nim chunk).

Moduły

Na dzisiejszych zajęciach będziemy korzystać jedynie z trzech, najbardziej podstawowych modułów:

- Moduł celu (Goal)
- Moduł deklaratywny (Declarative)
- Moduł proceduralny (Procedural)

Opóźnienia

Opóźnienia

Aby poprawnie modelować opóźnienia związane z procesami kognitywnymi, niektóre z modelowanych akcji (np. dostęp do pamięci) będą zajmowały więcej czasu niż jest to potrzebne komputerowi do przeprowadzenia obliczeń. Czasy podawane w logach produkowanych przez ACT-R'a związane są właśnie z tymi symulowanymi opóźnieniami!

Moduł celu (Goal)

- Posiada bufor Goal, w którym znajduje się chunk opisujący aktualny cel.
- Jedyne zapytania które przyjmuje bufor Goal, to prośby o zmianę chunku celu na inny, dołączony do zapytania (z efektem natychmiastowym).



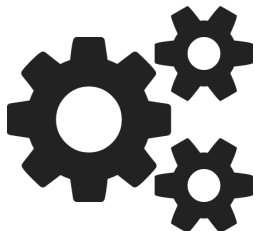
Moduł deklaracyjny (Declarative)

- Posiada bufor Retrieval.
- Do bufora Retrieval można kierować zapytania o udostępnienie chunku, który najlepiej pasuje do zadanego wzorca.
- Moduł deklaracyjny wyszukuje najlepiej pasujący chunk który zostaje wstawiony do buforu z pewnym opóźnieniem (na razie założymy, iż jest ono stałe i wynosi 50ms).
- Moduł deklaracyjny gromadzi wewnątrz wszystkie predefiniowane chunki oraz te które były w czasie działania modelu widoczne w innych buforach (są one zapisywane w momencie czyszczenia bufora).

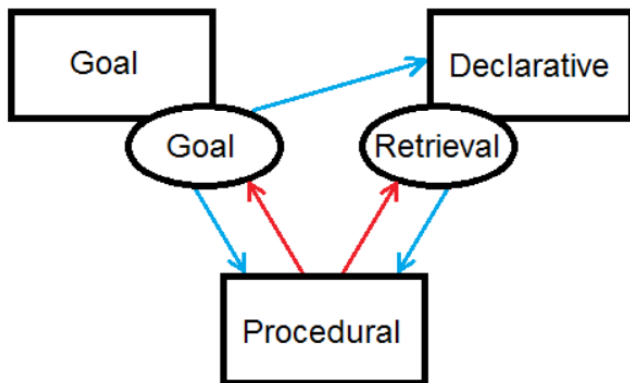


Moduł proceduralny (Procedural)

- Nie posiada żadnego bufora (a więc nie można kierować do niego zapytań).
- Gromadzi wiedzę proceduralną – wcześniej wspomniane reguły produkcji.
- Aktywnie obserwuje buforów innych modułów i gdy znajdujące się w nich chunki spełniają wymagania którejś z reguł (lewa strona produkcji) wykonuje prawą stronę produkcji – zazwyczaj zapytania do innych buforów.
- Wykonanie prawej strony reguły produkcji następuje z pewnym opóźnieniem (na razie założymy, iż jest ono stałe i wynosi 50ms).
- Tylko jedna reguła produkcji może być wykonywana na raz.



Architektura ACT-R



Rysunek: Sprawdzenie chunków, Wysyłanie zapytań

MODELOWANIE

Typy chunków

ACT-R pozwala na zdefiniowanie typów chunków (chunk-type). Nie trzeba z nich korzystać, aczkolwiek warto ponieważ:

- ułatwiają one zrozumienie zdefiniowanego modelu,
- w razie niezgodności chunka ze zdefiniowanym dla niego typem, ACT-R ostrzeże nas o możliwym błędzie w modelu.

Definicja typu chunka

(chunk-type type-name slot-name-1 slot-name-2 ... slot-name-n)

np.

(chunk-type action verb agent object)

(chunk-type addition-fact addend1 addend2 sum)

Tworzenie chunków

Aby dodać zdefiniować początkową wiedzę (deklaratywną) agenta, należy użyć metody add-dm („**add** to **d**declarative **m**emory”):

Definiowanie wiedzy deklaratywnej

```
(add-dm
 (b ISA count-order first 1 second 2)
 (c ISA count-order first 2 second 3)
 (d ISA count-order first 3 second 4)
 (e ISA count-order first 4 second 5)
 (f ISA count-order first 5 second 6)
 (first-goal ISA count-from start 2 end 4))
```

Tworzenie chunków

Aby dodać zdefiniować początkową wiedzę (deklaratywną) agenta, należy użyć metody add-dm:

Definiowanie chunka

```
( b ISA count-order first 1 second 2 )
```

- **b** – nazwa chunka
- **ISA count-order** – definicja typu chunka (opcjonalne ale warto).
Jeżeli nie podamy wartości któregoś ze slotów definiowanych przez typ, ACT-R nie zareaguje. Jeżeli podamy wartość dla slotu który nie był zdefiniowany, ACT-R wygeneruje ostrzeżenie.
- **first** 1 – lista slotów i ich wartości.

Tworzenie reguł produkcji

Definiowanie reguł

(p *nazwa* "opcjonalna dokumentacja"

testy buforów

==>

zapytania i zmiany buforów

)

Tworzenie reguł produkcji

Definiowanie reguł – przykład

```
(P counting-example
```

```
"example production"
```

```
=goal>
```

```
ISA count
```

```
state incrementing
```

```
number =num1
```

```
=retrieval>
```

```
first =num1
```

```
second =num2
```

```
==>
```

```
=goal>
```

```
ISA count
```

```
number =num2
```

```
+retrieval>
```

```
ISA count-order
```

```
first =num2
```

```
)
```


Tworzenie reguł produkcji

Definiowanie testów (lewa strona produkcji)

- | | |
|-----------------------|--|
| 1) =goal> | 1) sprawdź chunk w buforze Goal |
| 2) ISA count | 2) załóż, iż jest typu <i>count</i> |
| 3) state incrementing | 3) czy slot <i>state</i> ma wartość <i>incrementing</i> ? |
| 4) number =num1 | 4) zapamiętaj wartość slotu <i>number</i> jako <i>num1</i> |
-
- | | |
|-----------------|--|
| 5) =retrieval> | 5) sprawdź chunk w buforze Retrieval |
| 6) first =num1 | 6) czy slot <i>first</i> ma wartość zapamiętaną jako <i>num1</i> ? |
| 7) second =num2 | 7) zapamiętaj wartość slotu <i>second</i> jako <i>num2</i> |

Jeżeli odpowiedzi na pytania 3) i 6) były twierdzące, oraz możliwe było przeprowadzenie wszystkich operacji (tj. wszystkie odpytywane chunki i sloty istniały), to warunek zostaje spełniony: możemy przejść do prawej strony produkcji.

Tworzenie reguł produkcji

Definiowanie akcji (prawa strona produkcji)

- | | |
|--------------------|--|
| 1) =goal> | 1) zmodyfikuj chunk w buforze Goal |
| 2) ISA count | 2) załóż, iż jest typu <i>count</i> |
| 3) number =num2 | 3) ustaw wartość slotu <i>number</i> na wartość zapamiętaną jako <i>num2</i> |
| 4) +retrieval> | 4) wyślij zapytanie do buforu Retrieval o udostępnienie chunka |
| 5) ISA count-order | 5) załóż, iż szukany chunk jest typu <i>count-order</i> |
| 6) first =num2 | 6) wymagaj aby w szukanym chunku slot <i>first</i> przyjmował wartość zapamiętaną jako <i>num2</i> |

PROSTY MODEL LICZENIA

Prosty model liczenia

Zadanie 1

Przeanalizuj kod definiujący prosty model liczący od jednej do drugiej liczby (domyślnie od 2 do 4). Zwróć uwagę na zdefiniowane chunki (wiedza deklaratywna) oraz reguły produkcji (wiedza proceduralna). Na kolejnych slajdach znajdziesz komentarze do nietypowych fragmentów kodu.

Plik z modelem:

... \ACT-R Standalone Environment \tutorial \unit1 \count.lisp

#1

(clear-all)

Czyszczenie środowiska po wykonaniach poprzednich modeli.

#3

(define-model count

Główne polecenie, definiujące cały model. Pierwszym argumentem jest nazwa modelu, następnie podajemy cały kod modelu.

#5

(sgp :esc t :lf .05 :trace-detail high)

Parametry modelu, na razie się nie musimy tym przejmować. *:trace-detail high* zapewnia nam pełną szczegółowość logów które będą wypisywane w konsolce.

#19

(goal-focus first-goal)

Ustalamy tu początkowy cel naszego modelu - jest on definiowany przez chunk *first-goal* (wcześniej dodany pod tą nazwą do pamięci deklaratywnej).

#25

count nil

Nil to specjalna wartość w lispie (a więc i w ACT-R) – odpowiednik **null** np. w Javie. Linijka ta oznacza, że testujemy czy chunk nie posiada zdefiniowanej wartości dla slotu *count*.

#39

```
- end =num1
```

Minus poprzedzający test wartości slotu oznacza negację, tj. test zostanie zaliczony gdy wartość slotu *end* będzie **różna** od wartości zapamiętanej jako *num1*.

#51

```
!output! (=num1)
```

Polecenie to skutkuje wypisaniem do konsoli wartości przechowywanej w zmiennej *num1*.

Prosty model liczenia

Zadanie 2

Załaduj do ACT-R model *count* i uruchom go za pomocą polecenia:
(*run 1*)

W konsoli powinny się pokazać logi przebiegu wykonania modelu. Spróbuj prześledzić zachowanie modelu. Czy przewidywane przez ciebie zachowanie modelu jest zgodne z logami?

Plik z modelem:

... \ACT-R Standalone Environment\tutorial\unit1\count.lisp

Analiza logów

Przykładowa linia logu

```
0.000 GOAL SET-BUFFER-CHUNK GOAL FIRST-GOAL REQUESTED  
NIL
```

- 0.000 – czas zdarzenia (symulowany),
- GOAL – moduł inicjujący zdarzenie,
- SET-BUFFER-CHUNK – zdarzenie, w tym wypadku akcja wstawienia chunka do bufora,
- GOAL – bufor z którym związane jest zdarzenie,
- FIRST-GOAL – nazwa użytego chunka,
- REQUESTED NIL – zdarzenie nie zostało zlecone przez żadną regułę produkcji.

Prosty model liczenia

Zadanie 3

Zedytuj model liczenia z zadania 2:

- a) rozszerz model do liczb z zakresu $[0; 10]$,
- b) spraw aby model liczył wstecz (od pierwszej podanej liczby w dół do drugiej),
- c) spraw aby model wypisywał jedynie liczby parzyste. W tym celu dodaj do pamięci deklaratywnej dodatkowe potrzebne fakty, rozszerz definicję celu o pole trzymające informację o fazie przetwarzania (liczenie / sprawdzanie parzystości) oraz dodaj reguły wypisujące liczbę na wyjście jedynie dla liczb parzystych.

Plik z modelem:

```
... \ACT-R Standalone Environment \tutorial \unit1 \count.lisp
```

Prosty model liczenia

Zadanie 4

Zaimplementuj model dodający dwie liczby:

- a) w zakresie $[0; 10]$,
- b) w zakresie $[-5; 5]$.