

# Analiza matematyczna i algebra liniowa

## Układy równań liniowych

Wojciech Kotłowski

Instytut Informatyki Politechniki Poznańskiej  
email: [imię.nazwisko@cs.put.poznan.pl](mailto:imię.nazwisko@cs.put.poznan.pl)

pok. 2 (CW) tel. (61)665-2936 konsultacje: piątek 15:10-16:50

Slajdy dostępne pod adresem:  
<http://www.cs.put.poznan.pl/wkotlowski/bioinformatyka/>

03.06.2019



## Definicja

Układem Cramera nazywamy układów równań  $AX = B$ , w którym  $A$  jest macierzą kwadratową nieosobliwą. Wtedy rozwiązaniem jest:

$$X = A^{-1}B.$$

Istnieje uproszczony wzór:

$$X = \frac{1}{\det A} \begin{bmatrix} \det A_1 \\ \det A_2 \\ \vdots \\ \det A_n \end{bmatrix}$$

gdzie  $A_j$  oznacza macierz, w której  $j$ -tą kolumnę zastąpiono kolumną wyrazów wolnych  $B$ .

## Osobliwe $A$

$$X = \frac{1}{\det A} \begin{bmatrix} \det A_1 \\ \det A_2 \\ \vdots \\ \det A_n \end{bmatrix}$$

Jeśli  $A$  jest osobliwa (czyli  $\det A = 0$ ) to:

- Jeśli chociaż jeden z wyznaczników  $\det A_i$ ,  $i = 1, \dots, n$ , jest niezerowy, to układ jest **sprzeczny**.
- Jeśli wszystkie wyznaczniki  $\det A_i = 0$ , to układ jest **nieoznaczony** (nieskończenie wiele rozwiązań) lub **sprzeczny**.

## Praktyczna metoda bezwyznacznikowa

Zaczynamy od macierzy  $[A|B]$ , a następnie na **wierszach** otrzymanej w ten sposób macierzy wykonujemy operacje elementarne, otrzymując ostatecznie  $[I|X]$

Można wykorzystać do tego algorytm Gaussa-Jordana.

## Definicja

**Minorem** stopnia  $k$  macierzy nazywamy wyznacznik utworzony z dowolnych  $k$  kolumn i  $k$  wierszy macierzy.

**Rzędem** macierzy nazywamy największy stopień jej niezerowego minora. Rząd oznaczamy przez  $\text{rank}(A)$ .

Rząd macierzy kwadratowej nieosobliwej jest równy jej stopniowi.

Operacje elementarne na wierszach (kolumnach) nie zmieniają rzędu.

# Twierdzenie Kroneckera-Capellego

## Twierdzenie

Układ równań  $AX = B$  ma rozwiązanie wtedy i tylko wtedy, gdy rząd  $A$  jest równy rzędowi macierzy rozszerzonej  $[A|B]$  tego układu:

- Jeśli  $\text{rank}(A) \neq \text{rank}([A|B])$  to układ jest sprzeczny,
- Jeśli  $\text{rank}(A) = \text{rank}([A|B]) = n$  to układ ma dokładnie jedno rozwiązanie,
- Jeśli  $\text{rank}(A) = \text{rank}([A|B]) = r < n$  to układ ma nieskończenie wiele rozwiązań zależnych od  $n - r$  parametrów.

# Rozwiązywanie ogólnego układu równań

## Praktyczna metoda bezwyznacznikowa

Zaczynamy od macierzy  $[A|B]$ , a następnie na **wierszach** otrzymanej w ten sposób macierzy wykonujemy operacje elementarne, otrzymując ostatecznie macierz:

$$\left[ \begin{array}{cccc|ccc|c} 1 & 0 & \cdots & 0 & s_{1,r+1} & \cdots & s_{1n} & z_1 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 & s_{2,r+1} & \cdots & s_{2n} & z_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & s_{r,r+1} & \cdots & s_{rn} & z_r \\ \hline 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & z_{r+1} \end{array} \right]$$

Można wykorzystać do tego algorytm Gaussa-Jordana.



# Rozwiązywanie ogólnego układu równań

$$\left[ \begin{array}{cccc|ccc|c} 1 & 0 & \cdots & 0 & s_{1,r+1} & \cdots & s_{1n} & z_1 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 & s_{2,r+1} & \cdots & s_{2n} & z_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & s_{r,r+1} & \cdots & s_{rn} & z_r \\ \hline 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & z_{r+1} \end{array} \right]$$

- Jeśli  $z_{r+1} \neq 0$  to układ jest **sprzeczny**.
- Jeśli  $r + 1$  wiersz się nie pojawi i  $n = r$  to układ ma **dokładnie jedno rozwiązanie**  $x_1 = z_1, \dots, x_n = z_n$ .
- Jeśli  $r + 1$  wiersz się nie pojawi i  $n > r$  to układ ma **nieskończenie wiele rozwiązań**, przy czym  $r$  spośród niewiadomych  $x'_1, \dots, x'_r$  zależy od pozostałych niewiadomych oznaczonych symbolami  $x'_{r+1}, \dots, x'_n$ .

# Rozwiązywanie ogólnego układu równań

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 & s_{1,r+1} & \cdots & s_{1n} & z_1 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 & s_{2,r+1} & \cdots & s_{2n} & z_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & s_{r,r+1} & \cdots & s_{rn} & z_r \\ \hline 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & z_{r+1} \end{bmatrix}$$
$$\begin{bmatrix} x'_1 \\ x'_2 \\ \vdots \\ x'_r \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} z_1 \\ z_2 \\ \vdots \\ z_r \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} s_{1,r+1} & s_{1,r+2} & \cdots & s_{1n} \\ s_{2,r+1} & s_{2,r+2} & \cdots & s_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ s_{m,r+1} & s_{m,r+2} & \cdots & s_{rn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x'_{r+1} \\ x'_{r+2} \\ \vdots \\ x'_n \end{bmatrix}$$