

Funkcje jądra systemu operacyjnego UNIX w przykładach*

Dariusz Wawrzyniak
darek@cs.put.poznan.pl

11 maja 2001

1 Pliki

1.1 Operacje na plikach zwykłych

Jądro systemu operacyjnego UNIX udostępnia dwie podstawowe operacje na plikach — *odczyt* i *zapis* — realizowane odpowiednio przez funkcje systemowe **read** i **write**. Z punktu widzenia jądra w systemie UNIX plik nie ma żadnej struktury, tzn. nie jest podzielony na przykład na rekordy. Plik jest traktowany jako tablica bajtów, zatem operacje odczytu lub zapisu mogą dotyczyć dowolnego fragmentu pliku, określonego z dokładnością do bajtów.

Wykonanie operacji wymaga wskazania pliku, na którym operacja ma zostać wykonana. Plik w systemie UNIX identyfikowany jest przez nazwę (w szczególności podaną w postaci ścieżki katalogowej), przy czym podawanie nazwy pliku przy każdym odwołaniu do niego wymagałoby każdorazowego przeszukiwania odpowiednich katalogów w celu ostatecznego ustalenia jego lokalizacji. W celu uniknięcia czasochłonnego przeszukiwania katalogów podczas lokalizowania pliku przy każdej operacji na nim, wprowadzona została funkcja systemowa **open**, której zadaniem jest zaalokowanie niezbędnych zasobów w jądrze, umożliwiających wykonywanie dalszych operacji na pliku bez potrzeby przeszukiwania katalogów. Funkcja **open** zwraca *deskryptor*, który jest przekazywany jako parametr aktualny, identyfikujący plik, do funkcji systemowych związanych z operacjami na otwartych plikach. Przy otwieraniu pliku przekazywany jest tryb otwarcia, określający dopuszczalne operacje, jakie można wykonać w związku z tym otwarciem, np. *tylko zapis*, *tylko odczyt* lub *zapis i odczyt*. Tryb otwarcia może mieć również wpływ na sposób wykonania tych operacji, np. każda operacja zapisu dopisuje dane na końcu pliku.

Jądro systemu operacyjnego dostarcza też mechanizm tworzenia plików. Mechanizm tworzenia plików zwykłych dostępny jest przez funkcję systemową **creat**, która tworzy plik o nazwie podanej jako parametr aktualny i otwiera utworzony plik w trybie do zapisu, zwracając odpowiedni deskryptor.

1.2 Przykłady zastosowania operacji plikowych

Listing 1.1 przedstawia program do kopiowania pliku. W programie wykorzystano funkcje systemowe **open**, **creat**, **read**, **write** i **close**. Nazwy plików przykazywane są jako argumenty w linii poleceń przy uruchamianiu programu. Jako pierwszy argument przekazywana jest nazwa istniejącego pliku źródłowego, a jako drugi argument przekazywana jest nazwa pliku docelowego, który może zostać dopiero utworzony.

Listing 1.1: Kopiowanie pliku

```
#include <fcntl.h>
#include <stdio.h>
```

*W przypadku wykrycia jakichkolwiek błędów proszę o mail na podany adres.

```

3 #define MAX 512

int main(int argc, char* argv){
6   char buf[MAX];
   int desc_zrod, desc_cel;
   int lbajt;

9   if (argc<3){
       fprintf(stderr, "Za malo argumentow. Uzyj:\n");
12      fprintf(stderr, "%s <plik zrodlowy> <plik docelowy>\n", argv[0]);
       exit(1);
   }

15  desc_zrod = open(argv[1], O_RDONLY);
   if (desc_zrod == -1){
18      perror("Blad otwarcia pliku zrodlowego");
       exit(1);
   }

21  desc_cel = creat(argv[2], 0640);
   if (desc_cel == -1){
24      perror("Blad utworzenia pliku docelowego");
       exit(1);
   }

27  while((lbajt = read(desc_zrod, buf, MAX)) > 0){
       if (write(desc_cel, buf, lbajt) == -1){
30          perror("Blad zapisu pliku docelowego");
           exit(1);
       }
33  }
   if (lbajt == -1){
       perror("Blad odczytu pliku zrodlowego");
36      exit(1);
   }

39  if (close(desc_zrod) == -1 || close(desc_cel) == -1){
       perror("Blad zamkniecia pliku");
42      exit(1);
   }

   exit(0);
45 }

```

Opis programu: W liniach 10–14 następuje sprawdzenie poprawności przekazania argumentów z linii poleceń. Następnie otwierany jest w trybie *tylko do odczytu* plik źródłowy i sprawdzana jest poprawność wykonania tej operacji (linie 16–20). Podobnie tworzony jest i otwierany w trybie *tylko do zapisu* plik docelowy (linie 22–26). Właściwe kopiowanie zawartości pliku źródłowego do pliku docelowego następuje w pętli w liniach 28–33. Wyjście z pętli `while` następuje w wyniku zwrócenia przez funkcję `read` wartości 0 lub -1. Wartość -1 oznacza błąd, co sprawdzane jest zaraz po zakończeniu pętli w liniach 34–37. Po każdym błędzie funkcji systemowej wyświetlany jest odpowiedni komunikat i następuje zakończenie procesu przez wywołanie funkcji systemowej `exit`. Jeśli wywołania funkcji systemowych zakończą się bezbłędnie, sterowanie dochodzi do linii 39, gdzie następuje zamknięcie plików.

Listing 1.2 przedstawia program do wyświetlania rozmiaru pliku. W programie wykorzystano funkcje systemowe **open**, **lseek** i **close**. Nazwa pliku przykazywana jest jako argument w linii poleceń przy uruchamianiu programu.

Listing 1.2: Wyprowadzanie rozmiaru pliku

```
 1  #include <fcntl.h>
 2  #include <stdio.h>
 3
 4  int main(int argc, char* argv[]){
 5      int desc;
 6      long rozm;
 7
 8      if (argc < 2){
 9          fprintf(stderr, "Za malo argumentow. Uzyj:\n");
10          fprintf(stderr, "%s <nazwa pliku>\n", argv[0]);
11          exit(1);
12      }
13
14      desc = open(argv[1], O_RDONLY);
15      if (desc == -1){
16          perror("Blad otwarcia pliku");
17          exit(1);
18      }
19
20      rozm = lseek(desc, 0, SEEK_END);
21      if (rozm == -1){
22          perror("Blad w pozycjonowaniu");
23          exit(1);
24      }
25
26      printf("Rozmiar pliku %s: %ld\n", argv[1], rozm);
27
28      if (close(desc) == -1){
29          perror("Blad zamknienia pliku");
30          exit(1);
31      }
32
33      exit(0);
34  }
```

Opis programu: W liniach 8–12 następuje sprawdzenie poprawności przekazania argumentów z linii poleceń. Następnie otwierany jest w trybie *tylko do odczytu* plik o nazwie podanej jako argument w linii poleceń i sprawdzana jest poprawność wykonania tej operacji (linie 14–18). Po otwarciu pliku następuje przesunięcie wskaźnika bieżącej pozycji za pomocą funkcji **lseek** na koniec pliku i zarazem odczyt położenia tego wskaźnika względem początku pliku (linia 20). Uzyskany wynik działania funkcji **lseek**, jeżeli nie jest to wartość -1, jest rozmiarem pliku w bajtach. Wartość ta jest wyświetlana na standardowym wyjściu (linia 26), po czym plik jest zamykany (linia 28).

Listing 1.3 zawiera rozbudowaną wersję programu z listingu 1.2, w ten sposób, że wyświetlane są rozmiary wszystkich plików, których nazwy zostały przekazane jako argumenty w linii poleceń.

Listing 1.3: Wyprowadzanie rozmiaru wielu plików

```
 1  #include <fcntl.h>
 2  #include <stdio.h>
 3
```

```

int main(int argc, char* argv){
    int desc, i;
6    long rozm;

    if (argc < 2){
9        fprintf(stderr, "Za malo argumentow. Uzyj:\n");
        fprintf(stderr, "%s <nazwa pliku> ...\n", argv[0]);
        exit(1);
12    }

    for (i=1; i<argc; i++) {
15        desc = open(argv[i], O_RDONLY);
        if (desc == -1){
            char s[50];
18            sprintf(s, "Blad otwarcia pliku %s", argv[i]);
            perror(s);
            continue;
21        }

        rozm = lseek(desc, 0, SEEK_END);
24        if (rozm == -1){
            perror ("Blad w pozycjonowaniu");
            exit(1);
27        }

        printf("Rozmiar pliku %s: %ld\n", argv[i], rozm);
30

        if (close(desc) == -1){
            perror("Blad zamkniecia pliku");
33            exit(1);
        }
    }
36    exit(0);
}

```

1.3 Zadania

- 1.1 Napisz program do rozpoznawania, czy plik o nazwie podanej jako argument w linii poleceń jest plikiem tekstowym.
Wskazówka: wykorzystaj fakt, że plik tekstowy zawiera znaki o kodach 0–127 (można w tym celu użyć funkcji `isascii`).
- 1.2 Napisz program konwertujący małe litery na duże w pliku podanym jako argument w linii poleceń.
Wskazówka: odczytaj blok z pliku do bufora, sprawdź kody poszczególnych znaków i jeśli odpowiadają małym literom, to dodaj do kodu znaku różnicę pomiędzy kodem litery A i a (można też użyć funkcji `toupper`), a następnie zapisz zmodyfikowany blok w tym samym miejscu pliku, z którego był odczytany (cofnij odpowiednio wskaźnik bieżącej pozycji).
- 1.3 Napisz program ustalający liczbę znaków w najdłuższej linii w pliku o nazwie podanej jako argument w linii poleceń.
- 1.4 Napisz program wyświetlający najdłuższą linię w pliku o nazwie podanej jako argument w linii poleceń.

- 1.5 Napisz program, który w pliku o nazwie podanej jako ostatni argument zapisze połączoną zawartość wszystkich plików, których nazwy zostały podane w linii poleceń przed ostatnim argumentem.
- 1.6 Napisz program, który policzy wszystkie słowa w pliku podanym jako argument w linii poleceń, przyjmując, że słowa składają się z małych i dużych liter alfabetu oraz cyfr i znaku podkreślenia, a wszystkie pozostałe znaki są separatorami słów.
- 1.7 Napisz program do porównywania dwóch plików o nazwach przekazanych jako argumenty w linii poleceń. Wynikiem działania programu ma być komunikat, że *pliki są identyczne*, *pliki różnią się począwszy od znaku nr <numer znaku> w linii <numer linii>* lub — gdy jeden z plików zawiera treść drugiego uzupełnioną na końcu o jakieś dodatkowe znaki — *plik <nazwa> zawiera <liczba> znaków więcej niż zawartość pliku <nazwa>*.

2 Procesy

2.1 Obsługa procesów

W zakresie obsługi procesów system UNIX udostępnia mechanizm tworzenia nowych procesów, usuwania procesów oraz uruchamiania programów. Każdy proces, z wyjątkiem procesu systemowego o identyfikatorze 0, tworzony jest przez jakiś inny proces, który staje się jego *przodkiem* zwanym też *procesem rodzicielskim* lub krótko *rodzicem*. Nowo utworzony proces nazywany jest *potomkiem* lub *procesem potomnym*. Procesy w systemie UNIX tworzą zatem drzewiastą strukturę hierarchiczną, podobnie jak katalogi.

Potomek tworzony jest w wyniku wywołania przez przodka funkcji systemowej **fork**. Po utworzeniu potomek kontynuuje wykonywanie programu swojego przodka od miejsca wywołania funkcji **fork**. Proces może się zakończyć dwojako: w sposób naturalny przez wywołanie funkcji systemowej **exit** lub w wyniku reakcji na sygnał. Funkcja systemowa **exit** wywoływana jest niejawnie na końcu wykonywania programu przez proces lub może być wywołana jawnie w każdym innym miejscu programu. Zakończenie procesu w wyniku otrzymania sygnału nazywane jest zabiciem. Proces może otrzymać sygnał wysłany przez jakiś inny proces (również przez samego siebie) za pomocą funkcji systemowej **kill** lub wysłany przez jądro systemu operacyjnego. Proces macierzysty może się dowiedzieć o sposobie zakończenia bezpośredniego potomka przez wywołanie funkcji systemowej **wait**. Jeśli wywołanie funkcji **wait** nastąpi przed zakończeniem potomka, przodek zostaje zawieszony w oczekiwaniu na to zakończenie.

W ramach istniejącego procesu może nastąpić uruchomienie innego programu wyniku wywołania jednej z funkcji systemowych **execl**, **execvp**, **execle**, **execv**, **execvp**, **execve**. Funkcje te będą określane ogólną nazwą **exec**. Uruchomienie nowego programu oznacza w rzeczywistości zmianę programu wykonywanego dotychczas przez proces, czyli zastąpienie wykonywanego programu innym programem, wskazanym odpowiednio w parametrach aktualnych funkcji **exec**. Bezbledne wykonanie funkcji **exec** oznacza zatem bezpowrotne zaprzestanie wykonywania bieżącego programu i rozpoczęcie wykonywania programu, którego nazwa jest przekazana jako argument. W konsekwencji, z funkcji systemowej **exec** nie ma powrotu do programu, gdzie nastąpiło jej wywołanie, o ile wykonanie tej funkcji nie zakończy się błędem. Wyjście z funkcji **exec** można więc traktować jako jej błąd bez sprawdzania zwróconej wartości.

2.2 Przykłady użycia funkcji obsługi procesów

Listingi 2.1 i 2.2 przedstawiają program, który ma zasygnalizować początek i koniec swojego działania przez wyprowadzenia odpowiedniego tekstu na standardowe wyjście.

Listing 2.1: Przykład działania funkcji **fork**

```
#include <stdio.h>
2
main(){
4   printf("Poczatek\n");
      fork();
6   printf("Koniec\n");
}
```

Opis programu: Program jest początkowo wykonywany przez jeden proces. W wyniku wywołania funkcji systemowej **fork** (linia 5) następuje rozwidlenie i tworzony jest proces potomny, który kontynuuje wykonywanie programu swojego przodka od miejsca utworzenia. Inaczej mówiąc, od momentu wywołania funkcji **fork** program wykonywany jest przez dwa współbieżne procesy. Wynik działania programu jest zatem następujący:

```
Poczatek
Koniec
Koniec
```

Listing 2.2: Przykład działania funkcji **exec**

```
#include <stdio.h>
2
main(){
4   printf("Poczatek\n");
      execlp("ls", "ls", "-a", NULL);
6   printf("Koniec\n");
}
```

Opis programu: W wyniku wywołania funkcji systemowej **execlp** (linia 5) następuje zmiana wykonywanego programu, zanim sterowanie dojdzie do instrukcji wyprowadzenia napisu **Koniec** na standardowe wyjście (linia 6). Zmiana wykonywanego programu powoduje, że sterowanie nie wraca już do poprzedniego programu i napis **Koniec** nie pojawia się na standardowym wyjściu w ogóle.

Listing 2.3 przedstawia program, który zaznacza początek i koniec swojego działania zgodnie z oczekiwaniami, tzn. napis **Poczatek** pojawia się przed wynikiem wykonania programu (polecenia) **ls**, a napis **Koniec** pojawia się po zakończeniu wykonywania **ls**.

Listing 2.3: Przykład uruchamiania programów

```
#include <stdio.h>

3 main(){
      printf("Poczatek\n");
      if (fork() == 0){
6         execlp("ls", "ls", "-a", NULL);
          perror("Bład uruchmienia programu");
          exit(1);
9      }
      wait(NULL);
      printf("Koniec\n");
12 }
```

Opis programu: Zmiana wykonywanego programu przez wywołanie funkcji **execlp** (linia 6) odbywa się tylko w procesie potomnym, tzn. wówczas, gdy wywołana wcześniej funkcja **fork** zwróci wartość 0 (linia 5). Funkcja **fork** zwraca natomiast 0 tylko procesowi potomnemu. W celu uniknięcia sytuacji, w której proces macierzysty wyświetli napis **Koniec** zanim nastąpi wyświetlenie listy plików, proces macierzysty wywołuje funkcję **wait**. Funkcja ta powoduje zawieszenie wykonywania procesu macierzystego do momentu zakończenia potomka.

W powyższym programie (listing 2.3), jak również w innych programach w tym rozdziale założono, że funkcje systemowe wykonują się bez błędów. Program na listingu 2.4 jest modyfikacją poprzedniego programu, polegającą na sprawdzaniu poprawności wykonania funkcji systemowych.

Listing 2.4: Przykład uruchamiania programów z kontrolą poprawności

```
#include <stdio.h>

3 main(){
    printf("Poczatek\n");
    switch (fork()){
6         case -1:
            perror("Blad utworzenia procesu potomnego");
            break;
9         case 0: /* proces potomny */
            execlp("ls", "ls", "-a", NULL);
            perror("Blad uruchmienia programu");
12            exit(1);
            default: /* proces macierzysty */
                if (wait(NULL) == -1)
15                    perror("Blad w oczekiwaniu na zakonczenie potomka");
    }
    printf("Koniec\n");
18 }
```

Listingi 2.5 i 2.6 przedstawiają program, którego zadaniem jest zademonstrować wykorzystanie funkcji **wait** do przkazywania przodkowi przez potmka *statusu zakończenia procesu*.

Listing 2.5: Przykład działania funkcji **wait** w przypadku naturalnego zakończenia procesu

```
#include <stdio.h>

3 main(){
    int pid1, pid2, status;

6     pid1 = fork();
    if (pid1 == 0) /* proces potomny */
        exit(7);
9     /* proces macierzysty */
    printf("Mam przodka o identyfikatorze %d\n", pid1);
    pid2 = wait(&status);
12    printf("Status zakonczenia procesu %d: %x\n", pid2, status);
}
```

Listing 2.6: Przykład działania funkcji **wait** w przypadku zabicia procesu

```
#include <stdio.h>

3 main(){
    int pid1, pid2, status;
```

```

6   pid1 = fork();
   if (pid1 == 0){ /* proces potomny */
       sleep(10);
9   exit(7);
   }
   /* proces macierzysty */
12  printf("Mam przodka o identyfikatorze %d\n", pid1);
   kill(pid1, 9);
   pid2 = wait(&status);
15  printf("Status zakonczenia procesu %d: %x\n", pid2, status);
   }

```

2.3 Standardowe wejście i wyjście

Programy systemowe UNIX'a oraz pewne funkcje biblioteczne przekazują wyniki swojego działania na *standardowe wyjście*, czyli do jakiegoś pliku, którego deskryptor ma ustaloną wartość. Podobnie komunikaty o błędach przekazywane są na *standardowe wyjście diagnostyczne*. Tak działają na przykład programy `ls`, `ps`, funkcje biblioteczne `printf`, `perror` itp. Programy `ls` i `ps` nie pobierają żadnych danych wejściowych (jedynie argumenty i opcje przekazane w linii poleceń), jest natomiast duża grupa programów, które na standardowe wyjście przekazują wyniki przetwarzania danych wejściowych. Przykładami takich programów są: `more`, `grep`, `sort`, `tr`, `cut` itp. Plik z danymi wejściowymi dla tych programów może być przekazany przez podanie jego nazwy jako jednego z argumentów w linii poleceń. Jeśli jednak plik nie zostanie podany, to program zakłada, że dane należy czytać ze *standardowego wejścia*, czyli otwartego pliku o ustalonym deskrypcorze. Przyporządkowanie deskryptorów wygląda następująco:

- 0 — deskryptor standardowego wejścia, na którym jest wykonywana funkcja **read** w programach systemowych w celu pobrania danych do przetwarzania;
- 1 — deskryptor standardowego wyjścia, na którym wykonywana jest funkcja **write** w programach systemowych w celu przekazania wyników;
- 2 — deskryptor standardowego wyjścia diagnostycznego, na którym wykonywana jest funkcja **write** w celu przekazania komunikatów o błędach.

Z punktu widzenia programu nie jest istotne, jaki plik lub jaki rodzaj pliku identyfikowany jest przez dany deskryptor. Ważne jest, jakie operacje można na takim pliku wykonać. W ten sposób przejawia się niezależności plików od urządzeń. Operacje wykonywane na plikach identyfikowanych przez deskryptory 0–2 to najczęściej **read** i **write**. Warto zwrócić uwagę na fakt, że funkcja systemowa **lseek** może być wykonywana na pliku o dostępie bezpośrednim (swabodnym), nie może być natomiast wykonana na pliku o dostępie sekwencyjnym, czyli urządzeniu lub łączu komunikacyjnym. Za pomocą `more` można więc cofać się w przeglądany plik tylko wówczas, gdy jego nazwa jest przekazana jako parametr w linii poleceń.

Proces dziedziczy tablicę deskryptorów od swojego przodka. Jeśli nie nastąpi jawnie wskazanie zmiany, standardowym wejściem, wyjściem i wyjściem diagnostycznym procesu uruchamianego przez powłokę w wyniku interpretacji polecenia użytkownika jest terminal, gdyż terminal jest też standardowym wejściem, wyjściem i wyjściem diagnostycznym powłoki. Zmiana standardowego wejścia lub wyjścia możliwa jest dzięki temu, że funkcja systemowa **exec** nie zmienia stanu tablicy deskryptorów. Możliwa jest zatem podmiana odpowiednich deskryptorów w procesie przed wywołaniem funkcji **exec**, a następnie zmiana wykonywanego programu. Nowo uruchomiony program w ramach istniejącego procesu zostanie ustawione odpowiednio deskryptory otwartych plików i pobierając dane ze standardowego wejścia (z pliku o deskrypcorze 0) lub przekazując dane na standardowe wyjście (do pliku o deskrypcorze 1) będzie lokalizował je w miejscach

wskazanych jeszcze przed wywołaniem funkcji **exec** w programie. Jest to jeden z powodów, dla których oddzielono w systemie UNIX funkcje tworzenie procesu (**fork**) od funkcji uruchamiania programu (**exec**).

Jednym ze sposobów zmiany standardowego wejścia, wyjścia lub wyjścia diagnostycznego jest wykorzystanie faktu, że funkcje alokujące deskryptory (między innymi **creat**, **open**) przydzielają zawsze deskryptor o najniższym wolnym numerze. W programie przedstawionym na listingu 2.7 następuje przeadresowanie standardowego wyjścia do pliku o nazwie `ls.txt`, a następnie uruchamiany jest program `ls`, którego wynik trafia właśnie do tego pliku.

Listing 2.7: Przykład przeadresowania standardowego wyjścia

```
#include <stdio.h>
2
main(int argc, char* argv[]){
4   close(1);
   creat("ls.txt", 0600);
6   execvp("ls", argv);
}
```

Opis programu: W linii 4 zamykany jest deskryptor dotychczasowego standardowego wyjścia. Zakładając, że standardowe wejście jest otwarte (deskryptor 0), deskryptor numer 1 jest wolnym deskryptorem o najmniejszej wartości. Funkcja **creat** przydzieli zatem deskryptor 1 do pliku `ls.txt` i plik ten będzie standardowym wyjściem procesu. Plik ten pozostanie standardowym wyjściem również po uruchomieniu innego programu przez wywołanie funkcji **execvp** w linii 5. Wynik działania programu `ls` trafi zatem do pliku o nazwie `ls.txt`.

Warto zwrócić uwagę, że wszystkie argumenty z linii poleceń przekazywane są w postaci wektora `argv` do programu `ls`. Program z listingu 2.7 umożliwia więc przekazanie wszystkich argumentów i opcji, które są argumentami polecenia `ls`. Do argumentów tych nie należy znak przeadresowania standardowego wyjścia do pliku lub potoku (np. `ls > ls.txt` lub `ls | more`). Znaki `>`, `>>`, `< i |` interpretowane są przez powłokę i proces powłoki dokonuje odpowiednich zmian standardowego wejścia lub wyjścia przed uruchomieniem programu żadanego przez użytkownika. Nie są to zatem znaki, które trafiają jako argumenty do programu uruchamianego przez powłokę.

2.4 Sieroty i zombi

Jak już wcześniej wspomniano, prawie każdy proces w systemie UNIX tworzony jest przez inny proces, który staje się jego przodkiem. Przodek może zakończyć swoje działanie przed zakończeniem swojego potomka. Taki proces potomny, którego przodek już się zakończył, nazywany jest *sierotą* (ang. orphan). Sieroty adoptowane są przez proces systemowy `init` o identyfikatorze 1, tzn. po osieroceniu procesu jego przodkiem staje się proces `init`.

Program na listingu 2.8 tworzy proces-sierotę, który będzie istniał przez około 30 sekund.

Listing 2.8: Utworzenie sieroty

```
#include <stdio.h>
2
main(){
4   if (fork() == 0){
       sleep(30);
6       exit(0);
   }
8   exit(0);
}
```

Opis programu: W linii 4 tworzony jest proces potomny, który wykonuje część warunkową (linie 5–6). Proces potmny śpi zatem przez 30 sekund (linia 5), po czym kończy swoje działanie przez wywołanie funkcji systemowej **exit**. Współbieżnie działający proces macierzysty kończy swoje działanie zaraz po utworzeniu potomka (linia 8), osierocając go w ten sposób.

Po zakończeniu działania proces kończy się i przekazuje status zakończenia. Status ten może zostać pobrany przez jego przodka w wyniku wywołania funkcji systemowej **wait**. Do czasu wykonania funkcji **wait** przez przodka status przechowywany jest w tablicy procesów na pozycji odpowiadającej zakończonemu procesowi. Proces taki istnieje zatem w tablicy procesów pomimo, że zakończył już wykonywanie programu i zwolnił wszystkie pozostałe zasoby systemu, takie jak pamięć, procesor (nie ubiega już się o przydział czasu procesora), czy pliki (pozamykane zostały wszystkie deskryptory). Proces potomny, który zakończył swoje działanie i czeka na przekazanie statusu zakończenia przodkowi, określanym jest terminem *zombi*.

Program na listingu 2.9 tworzy proces-zombi, który będzie istniał około 30 sekund.

Listing 2.9: Utworzenie zombi

```
#include <stdio.h>
2
int main(){
4   if (fork() == 0)
       exit(0);
6   sleep(30);
       wait(NULL);
8 }
```

Opis programu: W linii 4 tworzony jest proces potomny, który natychmiast kończy swoje działanie przez wywołanie funkcji **exit** (linia 5), przekazując przy tym status zakończenia. Proces macierzysty zwleka natomiast z odebraniem tego statusu śpiąc przez 30 sekund (linia 6), a dopiero później wywołuje funkcję **wait**, co usuwa proces-zombi.

Zombi nie jest tworzony wówczas, gdy jego przodek ignoruje sygnał SIGCLD (sygnał nr 4, używa się też mnemoniku SIGCHLD). Szczegóły znajdują się w rozdziale 5.

2.5 Zadania

2.1 Które ze zmiennych `pid1` – `pid5` na listingu 2.10 będą miały równe wartości?

Listing 2.10:

```
#include <stdio.h>

3 main(){
    int pid1, pid2, pid3, pid4, pid5;

6   pid1 = fork();
    if (pid1 == 0){
        pid2 = getpid();
9       pid3 = getppid();
    }
    pid4 = getpid();
12  pid5 = wait(NULL);
    }
```

2.2 Ile procesów zostanie utworzonych przy uruchomieniu programu przedstawionego na listingu 2.11?

Listing 2.11:

```

#include <stdio.h>

3 main(){
    fork();
    fork();
6     if (fork() == 0)
        fork();
    fork();
9 }

```

2.3 Ile procesów zostanie utworzonych przy uruchomieniu programu przedstawionego na listingu 2.12?

Listing 2.12:

```

#include <stdio.h>

3 main(){
    fork();
    fork();
6     if (fork() == 0)
        exit(0);
    fork();
9 }

```

2.4 Jaki będzie wynik działania programu (jaka wartość zostanie wyświetlona jako status), jeśli program przedstawiony na listingu 2.13 zostanie uruchomiony:

- a) z argumentem 1 (uśpienie przodka na czas 1 sekundy przed wywołaniem funkcji systemowej **kill**),
- b) z argumentem 5 (uśpienie przodka na czas 5 sekund przed wywołaniem funkcji systemowej **kill**)?

Listing 2.13:

```

#include <stdio.h>

3 main(int argc, char* argv[]){
    int pid1, pid2, status;

6     pid1 = fork();
    if (pid1 == 0) { /* proces potomny */
        sleep(3);
9         exit(7);
    }
    /* proces macierzysty */
12    printf("Mam przodka o identyfikatorze %d\n", pid1);
    sleep(atoi(argv[1]));
    kill(pid1, 9);
15    pid2 = wait(&status);
    printf("Status zakonczenia procesu %d: %x\n", pid2, status);
}

```

2.5 W jaki sposób wynik wykonania programu przedstawionego na listingu 2.14 zależy od katalogu bieżącego, tzn. co pojawi się na standardowym wyjściu w zależności od tego, jaka jest zawartość katalogu bieżącego?

Listing 2.14:

```

#include <stdio.h>

3 main(){
    printf("Poczatek\n");
    execl("ls", "ls", "-l", NULL);
6    printf("Koniec\n");
    }

```

3 Łąca

Łąca w systemie UNIX są plikami specjalnymi, służącymi do komunikacji pomiędzy procesami. Łąca mają kilka cech typowych dla plików zwykłych, czyli posiadają swój i-węzeł, posiadają bloki z danymi (choć ograniczoną ich liczbę), na otwartych łączach można wykonywać operacje zapisu i odczytu. Łąca od plików zwykłych odróżniają następujące cechy:

- ograniczona liczba bloków — łąca mają rozmiar 4KB – 8KB w zależności od konkretnego systemu,
- dostęp sekwencyjny — na łączach można wykonywać tylko operacje zapisu i odczytu, nie można natomiast przemieszczać wskaźnika bieżącej pozycji (nie można wykonywać funkcji **lseek**),
- sposób wykonywania operacji zapisu i odczytu — dane odczytywane z łąca są zarazem usuwane (nie można ich odczytać ponownie), proces jest blokowany w funkcji **read** na pustym łącu i w funkcji **write**, jeśli w łącu nie ma wystarczającej ilości wolnego miejsca, żeby zmieścić zapisywany blok¹.

W systemie UNIX wyróżnia się dwa rodzaje łączy — *łąca nazwane* i *łąca nienazwane*. Zwyczajowo przyjęło się określać łąca nazwane terminem *kolejki FIFO*, a łąca nienazwane terminem *potoki*. Łąca nazwane ma dowiązanie w systemie plików, co oznacza, że jego nazwa jest widoczna w jakimś katalogu i może ona służyć do indentyfikacji łąca. Łąca nienazwane nie ma nazwy w żadnym katalogu i istnieją tak długo po utworzeniu, jak długo otwarty jest jakiś deskryptor tego łąca.

3.1 Sposób korzystania z łąca nienazwanego

Ponieważ łąca nienazwane nie ma dowiązania w systemie plików, nie można go identyfikować przez nazwę. Jeśli procesy chcą się komunikować za pomocą takiego łąca, muszą znać jego deskryptory. Oznacza to, że procesy muszą uzyskać deskryptory tego samego łąca, nie znając jego nazwy. Jedynym sposobem przekazania informacji o łącu nienazwanym jest przekazanie jego deskryptorów procesom potomnym dzięki dziedziczeniu tablicy otwartych plików od swojego procesu macierzystego. Za pomocą łąca nienazwanego mogą się zatem komunikować procesy, z których jeden otworzył łąca nienazwane, a następnie utworzył pozostałe komunikujące się procesy, które w ten sposób otrzymają w tablicy otwartych plików deskryptory istniejącego łąca.

Listing 3.1 pokazuje przykładowe użycie łąca do przekazania napisu (ciągu znaków) `Hallo!` z procesu potomnego do macierzystego.

¹Wyjątkiem od tej zasady jest przypadek, w którym łąca funkcjonuje w trybie bez blokowania (jest ustawiona flaga `O_NDELAY`).

Listing 3.1: Przykład użycia łącza nienazwanego w komunikacji przodek-potomek

```
main() {
    int pdesk[2];
3
    if (pipe(pdesk) == -1){
        perror("Tworzenie potoku");
6
        exit(1);
    }

9
    switch(fork()){
        case -1:    // blad w tworzeniu procesu
            perror("Tworzenie procesu");
12
            exit(1);
        case 0:    // proces potomny
            if (write(pdesk[1], "Hallo!", 7) == -1){
15
                perror("Zapis do potoku");
                exit(1);
            }
18
            exit(0);
        default: { // proces macierzysty
            char buf[10];
21
            if (read(pdesk[0], buf, 10) == -1){
                perror("Odczyt z potoku");
                exit(1);
24
            }
            printf("Odczytano z potoku: %s\n", buf);
        }
27
    }
}
```

Opis programu: Do utworzenia i zarazem otwarcia łącza nienazwanego służy funkcja systemowa **pipe**, wywołana przez proces macierzysty (linia 4). Następnie tworzony jest proces potomny przez wywołanie funkcji systemowej **fork** w linii 9, który dziedziczy tablicę otwartych plików swojego przodka. Warto zwrócić uwagę na sposób sprawdzania poprawności wykonania funkcji systemowych zwłaszcza w przypadku funkcji **fork**, która kończy się w dwóch procesach — macierzystym i potomnym. Proces potomny wykonuje program zawarty w liniach 14–19 i zapisuje do potoku ciąg 7 bajtów spod adresu początkowego napisu Hallo!. Zapis tego ciągu polega na wywołaniu funkcji systemowej **write** na odpowiednim deskrytorze, podobnie jak w przypadku pliku zwykłego.

Proces macierzysty (linie 20–25) próbuje za pomocą funkcji **read** na odpowiednim deskrytorze odczytać ciąg 10 bajtów i umieścić go w buforze wskazywanym przez buf (linia 21). buf jest adresem początkowym tablicy znaków, zadeklarowanej w linii 20. Odczytany ciąg znaków może być krótszy, niż to wynika z rozmiaru bufora i wartości trzeciego parametru funkcji **read** (odczytane zostanie mniej niż 10 bajtów). Zawartość bufora, odczytana z potoku, wraz z odpowiednim napisem zostanie przekazana na standardowe wyjście.

Listing 3.2 zawiera zmodyfikowaną wersję przykładu przedstawionego na listingu 3.1. W poniższym przykładzie zakłada się, że wszystkie funkcje systemowe wykonują się poprawnie, w związku z czym w kodzie programu nie ma reakcji na błędy.

Listing 3.2: Przykład odczytu z pustego łącza

```
main() {
    int pdesk[2];
```

```

3     pipe(pdesk);

6     if (fork() == 0){ // proces potomny
        write(pdesk[1], "Hallo!", 7);
        exit(0);
9    }
    else { // proces macierzysty
        char buf[10];
12     read(pdesk[0], buf, 10);
        read(pdesk[0], buf, 10);
        printf("Odczytano z potoku: %s\n", buf);
15    }
}

```

Opis programu: Podobnie, jak w przykładzie na listingu 3.1, proces potomny przekazuje macierzystemu przez potok ciąg znaków Hallo!, ale proces macierzysty próbuje wykonać dwa razy odczyt zawartości tego potoku. Pierwszy odczyt (linia 12) będzie miał taki sam skutek jak w poprzednim przykładzie. Drugi odczyt (linia 13) spowoduje zawieszenie procesu, gdyż potok jest pusty, a proces macierzysty ma otwarty deskryptor do zapisu.

Listing 3.3 pokazuje sposób przejścia wyniku wykonania standardowego programu systemu UNIX (w tym przypadku `ls`) w celu wykonania określonych działań (w tym przypadku konwersji małych liter na duże). Przejęcie argumentów z linii poleceń umożliwia przekazanie ich do programu wykonywanego przez proces potomny.

Listing 3.3: Konwersja wyniku polecenia `ls`

```

#define MAX 512

3 main(int argc, char* argv[]) {
    int pdesk[2];

6     if (pipe(pdesk) == -1){
        perror("Tworzenie potoku");
        exit(1);
9    }

    switch(fork()){
12     case -1: // blad w tworzeniu procesu
        perror("Tworzenie procesu");
        exit(1);
15     case 0: // proces potomny
        dup2(pdesk[1], 1);
        execvp("ls", argv);
18     perror("Uruchomienie programu ls");
        exit(1);
        default: { // proces macierzysty
21         char buf[MAX];
            int lb, i;

24         close(pdesk[1]);
            while ((lb=read(pdesk[0], buf, MAX)) > 0){
                for(i=0; i<lb; i++)
27                 buf[i] = toupper(buf[i]);
                if (write(1, buf, lb) == -1){
                    perror("Zapis na standardowe wyjście");
                }
            }
        }
    }
}

```

```

30         exit(1);
        }
    }
33     if (lb == -1){
        perror("Odczyt z potoku");
        exit(1);
36     }
    }
}
39 }

```

Opis programu: Program jest podobny do przykładu z listingu 3.1, przy czym w procesie potomnym następuje przekierowanie standardowego wyjścia do potoku (linia 16), a następnie uruchamiany jest program `ls` (linia 17). W procesie macierzystym dane z potoku są sukcesywnie odczytywane (linia 25), małe litery w odczytanym bloku konwertowane są na duże (linie 26–27), a następnie blok jest zapisywany na standardowym wyjściu procesu macierzystego. Powyższa sekwencja powtarza się w pętli (linie 25–32) tak długo, aż funkcja systemowa `read` zwróci wartość 0 (lub -1 w przypadku błędu). Istotne jest zamknięcie deskryptora potoku do zapisu (linia 24) w celu uniknięcia zawieszenia procesu macierzystego w funkcji `read`.

Przykład na listingu 3.4 pokazuje realizację programową potoku `ls | tr a-z A-Z`, w którym proces potomny wykonuje polecenie `ls`, a proces macierzysty wykonuje polecenie `tr`. Funkcjonalnie jest to odpowiednik programu z listingu 3.3.

Listing 3.4: Programowa realizacja potoku `ls | tr a-z A-Z` na łączu nienazwanym

```

main(int argc, char* argv[]) {
    int pdesk[2];
3
    if (pipe(pdesk) == -1){
        perror("Tworzenie potoku");
6        exit(1);
    }

9    switch(fork()){
        case -1: // blad w tworzeniu procesu
            perror("Tworzenie procesu");
12        exit(1);
        case 0: // proces potomny
            dup2(pdesk[1], 1);
15            execvp("ls", argv);
            perror("Uruchomienie programu ls");
            exit(1);
18        default: { // proces macierzysty
            close(pdesk[1]);
            dup2(pdesk[0], 0);
21            execlp("tr", "tr", "a-z", "A-Z", 0);
            perror("Uruchomienie programu tr");
            exit(1);
24        }
    }
}

```

Opis programu: Program procesu potomnego (linie 16–19) jest taki sam, jak w przykładzie na listingu 3.3. W procesie macierzystym następuje z kolei przekierowanie standardowego wejścia na pobieranie danych z potoku (linia 22), po czym następuje uruchomienie programu

tr (linia 23). W celu zagwarantowania, że przetwarzanie zakończy się w sposób naturalny konieczne jest zamknięcie wszystkich deskryptorów potoku do zapisu. Deskryptory potomka zostaną zamknięte wraz z jego zakończeniem, a deskryptor procesu macierzystego zamykany jest w linii 21.

3.2 Sposób korzystania z łącza nazwanego

Operacje zapisu i odczytu na łączu nazwanym wykonuje się tak samo, jak na łączu nienazwanym, inaczej natomiast się je tworzy i otwiera. Łącze nazwane tworzy się poprzez wywołanie funkcji **mkfifo** w programie procesu lub przez wydanie polecenia **mkfifo** na terminalu. Funkcja **mkfifo** tworzy plik specjalny typu łącze podobnie, jak funkcja **creat** tworzy plik zwykły. Funkcja **mkfifo** nie otwiera jednak łącza i tym samym nie przydziela deskryptorów. Łącze nazwane otwierane jest funkcją **open** podobnie jak plik zwykły, przy czym łącze musi zostać otwarte jednocześnie w trybie do zapisu i do odczytu przez dwa różne procesy. W przypadku wywołania funkcji **open** tylko w jednym z tych trybów proces zostanie zablokowany aż do momentu, gdy inny proces nie wywoła funkcji **open** w trybie komplementarnym.

Program na listingu 3.5 pokazuje przykładowe tworzenie łącza i próbę jego otwarcia w trybie do odczytu.

Listing 3.5: Przykład tworzenie i otwierania łącza nazwanego

```
#include <fcntl.h>

3 main(){
    mkfifo("kolFIFO", 0600);
    open("kolFIFO", O_RDONLY);
6 }
```

Opis programu: Funkcja **mkfifo** (linia 4) tworzy plik specjalny typu łącze o nazwie kolFIFO z prawem zapisu i odczytu dla właściciela. W linii 5 następuje próba otwarcia łącza w trybie do odczytu. Proces zostanie zawieszony w funkcji **open** do czasu, aż inny proces będzie próbował otworzyć tę samą kolejkę w trybie do zapisu.

Listing 3.6 pokazuje realizację przykładu z listingu 3.1, w której wykorzystane zostało łącze nazwane.

Listing 3.6: Przykład tworzenie i otwierania łącza nazwanego

```
#include <fcntl.h>

3 main() {
    int pdesk;

6     if (mkfifo("/tmp/fifo", 0600) == -1){
        perror("Tworzenie kolejki FIFO");
        exit(1);
9     }

    switch(fork()){
12     case -1: // blad w tworzeniu procesu
        perror("Tworzenie procesu");
        exit(1);
15     case 0:
        pdesk = open("/tmp/fifo", O_WRONLY);
        if (pdesk == -1){
18         perror("Otwarcie potoku do zapisu");
```



```

        exit(1);
    }
21     if (write(pdesk, "Hallo!", 7) == -1){
        perror("Zapis do potoku");
        exit(1);
24     }
        exit(0);
default: {
27     char buf[10];

        pdesk = open("/tmp/fifo", O_RDONLY);
30     if (pdesk == -1){
        perror("Otwarcie potoku do odczytu");
        exit(1);
33     }
        if (read(pdesk, buf, 10) == -1){
        perror("Odczyt z potoku");
36     exit(1);
        }
        printf("Odczytano z potoku: %s\n", buf);
39     }
    }
}

```

Opis programu: Łącze nazwane (kolejka FIFO) tworzona jest w wyniku wykonania funkcji **mkfifo** w linii 6. Następnie tworzony jest proces potomny (linia 11) i łącze otwierane jest przez oba procesy (potomny i macierzysty) w sposób komplementarny (odpowiednio linia 16 i linia 29). W dalszej części przetwarzanie przebiega tak, jak w przykładzie na listingu 3.1.

Listing 3.7 jest programową realizacją potoku `ls | tr a-z A-Z`, w której wykorzystane zostało łącze nazwane podobnie, jak łącze nienazwane w przykładzie na listingu 3.4.

Listing 3.7: Programowa realizacja potoku `ls | tr a-z A-Z` na łączu nazwanym

```

#include <stdio.h>
#include <fcntl.h>
3
main(int argc, char* argv[]) {
    int pdesk;
6
    if (mkfifo("/tmp/fifo", 0600) == -1){
        perror("Tworzenie kolejki FIFO");
9        exit(1);
    }

12    switch(fork()){
        case -1: // blad w tworzeniu procesu
            perror("Tworzenie procesu");
15            exit(1);
        case 0: // proces potomny
            close(1);
18            pdesk = open("/tmp/fifo", O_WRONLY);
            if (pdesk == -1){
                perror("Otwarcie potoku do zapisu");
21                exit(1);
            }
    }
}

```

```

    else if (pdesk != 1){
24         fprintf(stderr, "Niewlasciwy deskryptor do zapisu\n");
           exit(1);
    }
27     execvp("ls", argv);
       perror("Uruchomienie programu ls");
       exit(1);
30 default: { // proces macierzysty
           close(0);
           pdesk = open("/tmp/fifo", O_RDONLY);
33         if (pdesk == -1){
           perror("Otwarcie potoku do odczytu");
           exit(1);
36         }
           else if (pdesk != 0){
           fprintf(stderr, "Niewlasciwy deskryptor do odczytu\n");
39           exit(1);
           }
           execlp("tr", "tr", "a-z", "A-Z", 0);
42         perror("Uruchomienie programu tr");
           exit(1);
    }
45 }
}

```

Opis programu: W linii 7 tworzona jest kolejka FIFO o nazwie `fifo` w katalogu `/tmp` z prawem do zapisu i odczytu dla właściciela. Kolejka ta otwierana jest przez proces potomny i macierzysty w trybie odpowiednio do zapisu i do odczytu (linia 18 i linia 33). Następnie sprawdzana jest poprawność wykonania operacji otwarcia (linie 19 i 34) oraz poprawność przydzielonych deskryptorów (linie 23 i 38). Sprawdzanie poprawności deskryptorów polega na upewnieniu się, że deskryptor łącza do zapisu ma wartość 1 (łącze jest standardowym wyjściem procesu potomnego), a deskryptor łącza do odczytu ma wartość 0 (łącze jest standardowym wejściem procesu macierzystego). Później następuje uruchomienie odpowiednio programów `ls` i `tr` podobnie, jak w przykładzie na listingu 3.4.

3.3 Przykłady błędów w synchronizacji procesów korzystających z łączy

Operacje zapisu i odczytu na łączach realizowane są w taki sposób, że procesy podlegają synchronizacji zgodnie ze modelem producent-konsument. Nieodpowiednie użycie dodatkowych mechanizmów synchronizacji może spowodować konflikt z synchronizacją na łączu i w konsekwencji prowadzić do stanów niepożądanych typu zakleszczenie (ang. *deadlock*).

Listing 3.8 przedstawia przykład programu, w którym może nastąpić zakleszczenie, gdy pojemność łącza okaże się zbyt mała dla pomieszczenia całości danych przekazywanych przez polecenie `ls`.

Listing 3.8: Przykład programu dopuszczającego zakleszczenie w operacji na łączu nienazwanym

```

#define MAX 512

3 main(int argc, char* argv[]) {
    int pdesk[2];

6     if (pipe(pdesk) == -1){
        perror("Tworzenie potoku");
        exit(1);
9     }

```

```

12     if (fork() == 0){ // proces potomny
        dup2(pdesk[1], 1);
        execvp("ls", argv);
        perror("Uruchomienie programu ls");
15     exit(1);
    }
    else { // proces macierzysty
18     char buf[MAX];
        int lb, i;

21     close(pdesk[1]);
        wait(0);
        while ((lb=read(pdesk[0], buf, MAX)) > 0){
24         for(i=0; i<lb; i++)
            buf[i] = toupper(buf[i]);
            write(1, buf, lb);
27     }
    }
}

```

Opis programu: Podobnie jak w przykładzie na listingu 3.3 proces potomny przekazuje dane (wynik wykonania programu `ls`) do potoku (linie 12–15), a proces macierzysty przejmuje i przetwarza te dane w pętli w liniach 23–27. Przed przejściem do wykonania pętli proces macierzysty oczekuje na zakończenie potomka (linia 22). Jeśli dane generowane przez program `ls` w procesie potomnym nie zmieszczą się w potoku, proces ten zostanie zablokowany gdzieś w funkcji `write` w programie `ls`. Proces potomny nie będzie więc zakończony i tym samym proces macierzysty nie wyjdzie z funkcji `wait`. Odblokowanie potomka może nastąpić w wyniku zwolnienia miejsca w potoku przez odczyt znajdujących się w nim danych. Dane te powinny zostać odczytane przez proces macierzysty w wyniku wykonania funkcji `read` (linia 23), ale proces macierzysty nie przejdzie do linii 23 przed zakończeniem potomka. Proces macierzysty blokuje zatem potomka, nie zwalniając miejsca w potoku, a proces potomny blokuje przodka w funkcji `wait`, nie kończąc się. Wystąpi zatem zakleszczenie. Zakleszczenie nie wystąpi w opisywanym programie, jeśli wszystkie dane, generowane przez program `ls`, zmieszczą się w całości w potoku. Wówczas proces potomny będzie mógł się zakończyć po umieszczeniu danych w potoku, w następstwie czego proces macierzysty będzie mógł wyjść z funkcji `wait` i przystąpić do przetwarzania danych z potoku.

Przykład na listingu 3.9 pokazuje zakleszczenie w wyniku nieprawidłowości w synchronizacji przy otwieraniu łącza nazwanego.

Listing 3.9: Przykład programu dopuszczającego zakleszczenie przy otwieraniu łącza nazwanego

```

#include <fcntl.h>
#define MAX 512
3
main(int argc, char* argv[]) {
    int pdesk;
6
    if (mkfifo("/tmp/fifo", 0600) == -1){
        perror("Tworzenie kolejki FIFO");
9        exit(1);
    }

12    if (fork() == 0){ // proces potomny

```

```

        close(1);
        open("/tmp/fifo", O_WRONLY);
15     execvp("ls", argv);
        perror("Uruchomienie programu ls");
        exit(1);
18     }
    else { // proces macierzysty
        char buf[MAX];
21     int lb, i;

        wait(0);
24     pdesk = open("/tmp/fifo", O_RDONLY);
        while ((lb=read(pdesk, buf, MAX)) > 0){
            for(i=0; i<lb; i++)
27             buf[i] = toupper(buf[i]);
            write(1, buf, lb);
        }
30     }
}

```

Opis programu: Proces potomny w linii 13 próbuje otworzyć kolejkę FIFO do zapisu. Zostanie on zatem zablokowany do momentu, aż inny proces wywoła funkcję **open** w celu otwarcia kolejki do odczytu. Jeśli jedynym takim procesem jest proces macierzysty (linia 23), to przejdzie on do funkcji **open** dopiero po zakończeniu porocesu potomnego, gdyż wcześniej zostanie zablokowany w funkcji **wait**. Proces potomny nie zakończy się, gdyż będzie zablokowany w funkcji **open**, więc będzie blokował proces macierzysty w funkcji **wait**. Proces macierzysty nie umożliwi natomiast potomkowi wyjścia z **open**, gdyż nie może przejść do linii 23. Nastąpi zatem zakleszczenie.

3.4 Zadania

3.1 Zrealizować na łączach nienazwanych oraz nazwanych następujące potoki:

- a) `finger | cut -d' ' -f1`
- b) `ls -l | grep ^d | more`
- c) `ps -ef | tr -c \ \: | cut -d\: -f1 | sort | uniq -c | sort -n`

3.2 Jaki będzie wynik wykonania programu na listingu 3.10?

Listing 3.10:

```

main() {
    int pdesk[2];
3   char buf[20];

    pipe(pdesk);
6
    if (fork() == 0){ // proces potomny
        read(pdesk[0], buf, 20);
9        printf("Odczytano z potoku: %s\n", buf);
        write(pdesk[1], "Hallo od potomka!", 18);
        exit(0);
12    }
    else { // proces macierzysty
        read(pdesk[0], buf, 20);
15    printf("Odczytano z potoku: %s\n", buf);

```

```
        write(pdesk[1], "Hallo od przodka!", 18);
    }
18 }
```

4 Mechanizmy IPC

Mechanizmy IPC (ang. Interprocess Communication) obejmują pamięć współdzieloną, semaforey i kolejki komunikatów. Semaforey są raczej mechanizmem synchronizacji, niż komunikacji procesów. Ponieważ dostęp współbieżnych procesów do pamięci współdzielonej wymaga najczęściej odpowiedniej synchronizacji, w sekcji 4.3 zaprezentowane jest łączne użycie semaforów razem z pamięcią współdzieloną do rozwiązania problemu producenta i konsumenta z ograniczonym buforem cyklicznym.

4.1 Pamięć współdzielona

Listing 4.1 przedstawia program, w którym następuje cykliczny zapis bufora umieszczonego we współdzielonym obszarze pamięci. Listing 4.2 przedstawia program, w którym jest analogiczny odczyt bufora cyklicznego.

Listing 4.1: Zapis bufora cyklicznego

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
3 #include <sys/shm.h>

#define MAX 10
6
main(){
    int shmid, i;
9    int *buf;

    shmid = shmget(45281, MAX*sizeof(int), IPC_CREAT|0600);
12    if (shmid == -1){
        perror("Utworzenie segmentu pamieci wspoldzielonej");
        exit(1);
15    }

    buf = (int*)shmat(shmid, NULL, 0);
18    if (buf == NULL){
        perror("Przylaczenie segmentu pamieci wspoldzielonej");
        exit(1);
21    }

    for (i=0; i<10000; i++)
24        buf[i%MAX] = i;
}
```

Opis programu: W linii 11 tworzony jest segment współdzielonej pamięci o kluczu 45281, o rozmiarze `MAX*sizeof(int)` i prawach do zapisu i odczytu przez właściciela. Jeśli obszar o takim kluczu już istnieje, zwracany jest jego identyfikator, czyli nie jest tworzony nowy obszar i tym samym rozmiar podany w drugim parametrze oraz prawa dostępu są ignorowane. W linii 17 utworzony segment włączony zostaje do segmentów danego procesu i zwracany jest adres tego segmentu. Zwrócony adres podstawiany jest pod zmienną `buf`. `buf` jest zatem adresem tablicy o rozmiarze `MAX` i typie składowym `int`. Pętla w liniach

23–24 oznacza cykliczny zapis tego bufora, tzn. indeks pozycji, na której zapisujemy jest równy $i\%MAX$, czyli zmienia się cyklicznie od 0 do $MAX-1$.

Listing 4.2: Odczyt bufora cyklicznego

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
3 #include <sys/shm.h>

#define MAX 10
6
main(){
    int shmid, i;
9    int *buf;

    shmid = shmget(45281, MAX*sizeof(int), IPC_CREAT|0600);
12    if (shmid == -1){
        perror("Utworzenie segmentu pamieci wspoldzielonej");
        exit(1);
15    }

    buf = (int*)shmat(shmid, NULL, 0);
18    if (buf == NULL){
        perror("Przyłaczenie segmentu pamieci wspoldzielonej");
        exit(1);
21    }

    for (i=0; i<10000; i++)
24        printf("Numer: %5d    Wartosc: %5d\n", i, buf[i%MAX]);
}
```

Opis programu: Powyższy program jest analogiczny, jak program na listingu 4.1, przy czym w pętli w liniach 23–24 następuje cykliczny odczyt, czyli odczyt z pozycji w buforze, zmieniającej się cyklicznie od 0 do $MAX-1$.

4.2 Semaforzy

Listing 4.3 prezentuje implementacje operacji semaforowych na semaforze ogólnym, czyli operacji podnoszenia semafora (zwiększania wartości zmiennej semaforowej o 1) i operacji opuszczania semafora (zmniejszania wartości zmiennej semaforowej o 1).

Listing 4.3: Realizacji semafora ogólnego

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
3 #include <sys/sem.h>

static struct sembuf buf;
6
void podnies(int semid, int semnum){
    buf.sem_num = semnum;
9    buf.sem_op = 1;
    buf.sem_flg = 0;
    if (semop(semid, &buf, 1) == -1){
12        perror("Podnoszenie semafora");
        exit(1);
    }
}
```

```

15 }

void opusc(int semid, int semnum){
18   buf.sem_num = semnum;
   buf.sem_op = -1;
   buf.sem_flg = 0;
21   if (semop(semid, &buf, 1) == -1){
       perror("Opuszczenie semafora");
       exit(1);
24   }
}

```

Opis programu: W celu wykonania operacji semaforowej konieczne jest przygotowanie zmiennej o odpowiedniej strukturze. Ponieważ opisywane operacje wykonywane są tylko na jednym elemencie tablicy semaforów, zmienna ta jest typu pojedynczej struktury (linia 5), składającej się z trzech pól. Poprzedzenie deklaracji zmiennej słowem `static` oznacza, że zmienna ta będzie widoczna tylko wewnątrz pliku, w którym znajduje się jej deklaracja. Poszczególne pola zmiennej `buf` są wypełniane wartościami stasownymi do przekazanych parametrów i rodzaju operacji na semaforze (linie 8–10 i 18–20). W przypadku operacji podnoszenia semafora w pole `sem_op` podstawiane jest wartość +1 (linia 9), w przypadku operacji opuszczania -1 (linia 19). O taką liczbę ma zmienić się wartość zmiennej semaforowej.

4.3 Problem producenta i konsumenta z wykorzystaniem semaforów i pamięci współdzielonej

Listingi 4.4 i 4.5 przedstawiają rozwiązanie problemu producenta i konsumenta (odpowiednio program producenta i program konsumenta) przy założeniu, że istnieje jeden proces producenta i jeden proces konsumenta, które przekazują sobie dane (wyprodukowane elementy) przez bufor w pamięci współdzielonej i synchronizują się przez semafony. W prezentowanym rozwiązaniu zakłada się, że producent uruchamiany jest przed konsumentem, w związku z czym w programie producenta (listing 4.4) tworzone i inicjalizowane są semafony oraz segment pamięci współdzielonej.

Listing 4.4: Synchronizacja producenta w dostępie do bufora cyklicznego

```

#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
3 #include <sys/shm.h>
#include <sys/sem.h>

6 #define MAX 10

main(){
9   int shmid, semid, i;
   int *buf;

12   semid = semget(45281, 2, IPC_CREAT|0600);
   if (semid == -1){
       perror("Utworzenie tablicy semaforow");
15       exit(1);
   }
   if (semctl(semid, 0, SETVAL, (int)MAX) == -1){
18       perror("Nadanie wartosci semaforowi 0");
       exit(1);
   }
}

```

```

21  if (semctl(semid, 1, SETVAL, (int)0) == -1){
        perror("Nadanie wartosci semaforowi 1");
        exit(1);
24  }

        shmid = shmget(45281, MAX*sizeof(int), IPC_CREAT|0600);
27  if (shmid == -1){
        perror("Utworzenie segmentu pamieci wspoldzielonej");
        exit(1);
30  }

        buf = (int*)shmat(shmid, NULL, 0);
33  if (buf == NULL){
        perror("Przylaczenie segmentu pamieci wspoldzielonej");
        exit(1);
36  }

        for (i=0; i<10000; i++){
39          opusc(semid, 0);
          buf[i%MAX] = i;
          podnies(semid, 1);
42  }
}

```

Opis programu: W linii 12 tworzona jest tablica semaforów o rozmiarze 2 (obejmująca 2 semafony). W liniach 17 i 21 semaforom tym nadawane są wartości początkowe. Semafor nr 0 otrzymuje wartość początkową MAX (linia 17), semafor nr 1 otrzymuje 0 (linia 21). W liniach 26–36 tworzony jest obszar pamięci współdzielonej, podobnie jak w przykładach w sekcji 4.1. Zapis bufora cyklicznego (linia 40) poprzedzony jest wykonaniem operacji opuszczenia semafora nr 0 (linia 39). Semafor ten ma początkową wartość MAX, zatem można wykonać MAX operacji zapisu, czyli zappełnić całkowicie bufor, którego rozmiar jest równy MAX. Semafor osiągnie tym samym wartość 0 i przy kolejnym obrocie pętli nastąpi zablokowanie procesu w operacji opuszczania tego semafora, aż do momentu podniesienia go przez inny proces. Będzie to proces konsumenta (odczytujący), a operacja wykonana będzie po odczytaniu (linia 33 na listingu 4.5). Wartość semafora nr 0 określa więc liczbę wolnych pozycji w buforze. Po każdym wykonaniu operacji zapisu podnoszony jest semafor nr 1. Jego wartość odzwierciedla zatem poziom zapewnienie bufora i początkowo jest równa 0 (bufor jest pusty). Semafor nr 1 blokuje konsumenta przed dostępem do pustego bufora (linia 31 na listingu 4.5).

Listing 4.5: Synchronizacja konsumenta w dostępie do bufora cyklicznego

```

#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
3 #include <sys/shm.h>
#include <sys/sem.h>

6 #define MAX 10

main(){
9  int shmid, semid, i;
  int *buf;

12  semid = semget(45281, 2, 0600);
  if (semid == -1){
        perror("Uzyskanie identyfikatora tablicy semaforow");

```



```

15     exit(1);
    }

18     shmid = shmget(45281, MAX*sizeof(int), 0600);
    if (shmid == -1){
        perror("Uzyskanie identyfikatora segmentu pamieci wspoldzielonej");
21     exit(1);
    }

24     buf = (int*)shmat(shmid, NULL, 0);
    if (buf == NULL){
        perror("Przylaczenie segmentu pamieci wspoldzielonej");
27     exit(1);
    }

30     for (i=0; i<10000; i++){
        opusc(semid, 1);
        printf("Numer: %5d   Wartosc: %5d\n", i, buf[i%MAX]);
33     podnies(semid, 0);
    }
}

```

Opis programu: W programie konsumenta nie jest tworzony segment pamięci współdzielonej ani tablica semaforów. Są tylko pobierane ich identyfikatory (linia 12 i 18). Konsument może pobrać jakiś element, jeśli bufor nie jest pusty. Przed dostępem do pustego bufora chroni semafor nr 1. Konsument nie może go opuścić, jeśli ma on wartość 0. Semafor ten zwiększany jest po umieszczeniu kolejnego elementu w buforze przez producenta (linia 41 na listingu 4.4).

Listingi 4.6 i 4.7 prezentuje rozwiązanie problemu producentów i konsumentów, czyli dopuszczają istnienie jednocześnie wielu producentów i wielu konsumentów. W tym programie założono, że proces, który pierwszy utworzy tablicę semaforów, dokona inicjalizacji odpowiednich struktur.

Listing 4.6: Synchronizacja wielu producentów w dostępie do bufora cyklicznego

```

#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
3 #include <sys/shm.h>
#include <sys/sem.h>

6 #define MAX 10

main(){
9     int shmid, semid, i;
    int *buf;

12     shmid = shmget(45281, (MAX+2)*sizeof(int), IPC_CREAT|0600);
    if (shmid == -1){
        perror("Utworzenie segmentu pamieci wspoldzielonej");
15     exit(1);
    }

18     buf = (int*)shmat(shmid, NULL, 0);
    if (buf == NULL){
        perror("Przylaczenie segmentu pamieci wspoldzielonej");
21     exit(1);
    }
}

```

```

    }

24  #define indexZ buf[MAX]
    #define indexO buf[MAX+1]

27  semid = semget(45281, 4, IPC_CREAT|IPC_EXCL|0600);
    if (semid == -1){
        semid = semget(45281, 4, 0600);
30  if (semid == -1){
        perror("Utworzenie tablicy semaforow");
        exit(1);
33  }
    }
    else{
36  indexZ = 0;
        indexO = 0;
        if (semctl(semid, 0, SETVAL, (int)MAX) == -1){
39  perror("Nadanie wartosci semaforowi 0");
            exit(1);
        }
42  if (semctl(semid, 1, SETVAL, (int)0) == -1){
            perror("Nadanie wartosci semaforowi 1");
            exit(1);
45  }
        if (semctl(semid, 2, SETVAL, (int)1) == -1){
48  perror("Nadanie wartosci semaforowi 2");
            exit(1);
        }
51  if (semctl(semid, 3, SETVAL, (int)1) == -1){
            perror("Nadanie wartosci semaforowi 3");
            exit(1);
        }
54  }

    for (i=0; i<10000; i++){
57  opusc(semid, 0);
        opusc(semid, 2);
        buf[indexZ] = i;
60  indexZ = (indexZ+1)%MAX;
        podnies(semid, 2);
        podnies(semid, 1);
63  }
    }
}

```

Opis programu: W linii 27 następuje próba **utworzenia** tablicy semaforów. Flaga `IPC_EXCL` powoduje zwrócenie przez funkcję `semget` wartości -1, gdy tablica o podanym kluczu już istnieje. Zwrócenie przez funkcję wartości -1 oznacza, że tablica już istnieje i pobierany jest tylko jej identyfikator (linia 29). W przeciwnym przypadku (tzn. wówczas, gdy tablica rzeczywiście jest tworzona) proces staje się inicjatorem struktur danych na potrzeby komunikacji, wykonując fragment programu w liniach 36–53.

Do prawidłowej synchronizacji producentów i konsumentów potrzebne są cztery semafony. Dwa z nich (semafony numer 0 i 1 w tablicy) służą do kontroli liczby wolnych i zajętych pozycji w buforze, podobnie jak w przypadku jednego producenta i jednego konsumenta. W przypadku wielu producentów i wielu konsumentów zarówno producenci jak i konsumenci muszą współdzielić indeks pozycji odpowiednio do zapisu i do odczytu. Indeksy te

przechowywane są we współdzielonym segmencie pamięci zaraz za buforem. Stąd rozmiar tworzonego segmentu ma wynosić $MAX+2$ pozycji typu `int` (linia 12). Indeks kolejnej pozycji do zapisu przechowywany jest pod indeksem MAX we współdzielonej tablicy (linia 24), a indeks kolejnej pozycji do odczytu przechowywany jest pod indeksem $MAX+1$ w tej tablicy (linia 25). Pozycje $0-MAX-1$ stanowią bufor do komunikacji. Pozostałe dwa (semafony numer 2 i 3) służą zatem do zapewnienia wzajemnego wykluczania w dostępie do współdzielonych indeksów pozycji do zapisu i do odczytu. Poszczególne semafony są inicjalizowane odpowiednimi wartościami w liniach 38, 42, 46 i 50. W liniach 36 i 37 inicjalizowane są wartościami zerowymi współdzielone indeksy pozycji do zapisu i do odczytu.

Działanie producentów polega na uzyskaniu wolnej pozycji w buforze dzięki opuszczeniu semafora nr 0, podobnie jak w poprzednim przykładzie, oraz uzyskaniu wyłączności dostępu do indeksu pozycji do zapisu. Wyłączność dostępu do indeksu jest konieczna, gdyż w przeciwnym razie dwaj producenci mogliby jednocześnie modyfikować ten indeks, w efekcie czego uzyskaliby tę samą wartość i próbowaliby umieścić „wyprodukowane” elementy na tej samej pozycji w buforze. Wyłączność dostępu do indeksu uzyskiwana jest przez opuszczenie semafora nr 2 (linia 58), którego wartość początkowa jest 1. Po opuszczeniu przyjmuje on wartość 0, co uniemożliwia opuszczenie go przez inny proces do momentu podniesienia w linii 61. Przed dopuszczeniem innego procesu do możliwości aktualizacji indeksu następuje umieszczenie „wyprodukowanego” elementu w buforze (linia 59) oraz aktualizacja indeksu do zapisu tak, żeby wskazywał on na następną pozycję w buforze (linia 60). W linii 62 następuje podniesienie semafora nr 1, wskazującego na liczbę elementów do „skonsumowania” w buforze.

Listing 4.7: Synchronizacja wielu konsumentów w dostępie do bufora cyklicznego

```

#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
3 #include <sys/shm.h>
#include <sys/sem.h>

6 #define MAX 10

main(){
9   int shmid, semid, i;
   int *buf;

12  shmid = shmget(45281, (MAX+2)*sizeof(int), IPC_CREAT|0600);
   if (shmid == -1){
       perror("Utworzenie segmentu pamieci wspoldzielonej");
15     exit(1);
   }

18  buf = (int*)shmat(shmid, NULL, 0);
   if (buf == NULL){
       perror("Przylaczenie segmentu pamieci wspoldzielonej");
21     exit(1);
   }

24  #define indexZ buf[MAX]
   #define indexO buf[MAX+1]

27  semid = semget(45281, 4, IPC_CREAT|IPC_EXCL|0600);
   if (semid == -1){
       semid = semget(45281, 4, 0600);
30     if (semid == -1){

```

```

        perror("Utworzenie tablicy semaforow");
        exit(1);
33     }
    }
    else{
36     indexZ = 0;
        indexO = 0;
        if (semctl(semid, 0, SETVAL, (int)MAX) == -1){
39         perror("Nadanie wartosci semaforowi 0");
            exit(1);
        }
42     if (semctl(semid, 1, SETVAL, (int)0) == -1){
        perror("Nadanie wartosci semaforowi 1");
            exit(1);
45     }
        if (semctl(semid, 2, SETVAL, (int)1) == -1){
            perror("Nadanie wartosci semaforowi 2");
48         exit(1);
        }
        if (semctl(semid, 3, SETVAL, (int)1) == -1){
51         perror("Nadanie wartosci semaforowi 3");
            exit(1);
        }
54     }

    for (i=0; i<10000; i++){
57     opusc(semid, 1);
        opusc(semid, 3);
        printf("Numer: %5d  Wartosc: %5d\n", i, buf[indexO]);
60     indexO = (indexO+1)%MAX;
        podnies(semid, 3);
        podnies(semid, 0);
63     }
    }
}

```

Opis programu: Program konsumenta w liniach 1–56 jest identyczny, jak program producenta. W pozostałych liniach jest on „symetryczny” w tym sensie, że opuszczany jest semafor nr 1, kontrolujący liczbę zajętych pozycji (elementów do „skonsumowania”, linia 57), a po pobraniu elementu podnoszony jest semafor nr 0, kontrolujący liczbę wolnych pozycji (linia 62). Wzajemne wykluczanie w dostępie do współdzielonego indeksu do zapisu zapewnia semafor nr 3, który jest opuszczany w linii 58, a podnoszony w linii 61.

4.4 Kolejki komunikatów

Listingi 4.4 i 4.5 przedstawiają rozwiązanie problemu producenta i konsumenta (odpowiednio program producenta i program konsumenta) na kolejce komunikatów. W rozwiązaniu zakłada się ograniczone buforowanie, tzn. nie może być więcej nieskonsumowanych elementów, niż pewna założona ilość (pojemność bufora). Rozwiązanie dopuszcza możliwość istnienia wielu producentów i wielu konsumentów.

Listing 4.8: Impelmentacja zapisu ograniczonego bufora za pomocą kolejki komunikatów

```

#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
3 #include <sys/msg.h>

#define MAX 10

```

```

6
  struct buf_elem {
      long mtype;
9   int mvalue;
  };
  #define PUSTY 1
12 #define PELNY 2

  main(){
15   int msgid, i;
      struct buf_elem elem;

18   msgid = msgget(45281, IPC_CREAT|IPC_EXCL|0600);
      if (msgid == -1){
          msgid = msgget(45281, IPC_CREAT|0600);
21   if (msgid == -1){
          perror("Utworzenie kolejki ókomunikatw");
          exit(1);
24   }
      }
      else{
27   elem.mtype = PUSTY;
          for (i=0; i<MAX; i++){
              if (msgsnd(msgid, &elem, sizeof(elem.mvalue), 0) == -1){
30   perror("Wyslanie pustego komunikatu");
                  exit(1);
              }
33   }

          for (i=0; i<10000; i++){
36   if (msgrcv(msgid, &elem, sizeof(elem.mvalue), PUSTY, 0) == -1){
              perror("Odebranie pustego komunikatu");
              exit(1);
39   }
              elem.mvalue = i;
              elem.mtype = PELNY;
42   if (msgsnd(msgid, &elem, sizeof(elem.mvalue), 0) == -1){
                  perror("Wyslanie elementu");
                  exit(1);
45   }
              }
          }
      }
  }

```

Opis programu: Podobnie jak w programach na lisingach 4.6 i 4.7 w linii 18 jest próba utworzenia kolejki komunikatów. Jeśli kolejka już istnieje, funkcja **msgget** zwróci wartość -1 i nastąpi pobranie identyfikatora już istniejącej kolejki (linia 20). Jeśli kolejka nie istnieje, zostanie ona utworzona w linii 18 i nastąpi wykonanie fragmentu programu w liniach 27–32, w wyniku czego w kolejce zostanie umieszczonych MAX komunikatów typu PUSTY. Umieszczenie elementu w buforze, reprezentowanym przez kolejkę komunikatów, polega na zastąpieniu komunikatu typu PUSTY komunikatem typu PELNY. Pusty komunikat jest pobierany w linii 36. Brak pustych komunikatów oznacza całkowite zapełnienie bufora i powoduje zablokowanie procesu w funkcji **msgrcv**. Po odebraniu pustego komunikatu przygotowywany jest komunikat pełny (linie 40–41) i umieszczany jest w buforze, czyli wysyłany do kolejki (linia 42). Podobnie jak suma wartości zmiennych semaforowych do kontroli zapełnienia bufora w przykładach 4.4–4.5 i 4.6–4.7 jest równa MAX liczba komunikatów jest również równa MAX, z wyjątkiem momentu, gdy jakiś proces wykonuje operację

przekazania lub pobrania elementu.

Listing 4.9: Implementacja odczytu ograniczonego bufora za pomocą kolejki komunikatów

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
3 #include <sys/msg.h>

#define MAX 10
6
struct buf_elem {
    long mtype;
9    int mvalue;
};
#define PUSTY 1
12 #define PELNY 2

main(){
15    int msgid, i;
    struct buf_elem elem;

18    msgid = msgget(45281, IPC_CREAT|IPC_EXCL|0600);
    if (msgid == -1){
        msgid = msgget(45281, IPC_CREAT|0600);
21        if (msgid == -1){
            perror("Utworzenie kolejki komunikatów");
            exit(1);
24        }
    }
    else{
27        elem.mtype = PUSTY;
        for (i=0; i<MAX; i++){
            if (msgsnd(msgid, &elem, sizeof(elem.mvalue), 0) == -1){
30                perror("Wyslanie pustego komunikatu");
                exit(1);
            }
33        }

        for (i=0; i<10000; i++){
36            if (msgrcv(msgid, &elem, sizeof(elem.mvalue), PELNY, 0) == -1){
                perror("Odebranie elementu");
                exit(1);
39            }
            printf("Numer: %5d    Wartosc: %5d\n", i, elem.mvalue);
            elem.mtype = PUSTY;
42            if (msgsnd(msgid, &elem, sizeof(elem.mvalue), 0) == -1){
                perror("Wyslanie pustego komunikatu");
                exit(1);
45            }
        }
    }
}
```

Opis programu:

4.5 Zadania

4.1 Listingi 4.10 i 4.11 przedstawiają zmodyfikowane fragmenty (zgodnie z numeracją linii) programów odpowiednio z listingów 4.6 i 4.7. Wykaż, że w zmodyfikowanej wersji może

dojść do zakleszczenia procesów. Uwaga: w niniejszej wersji semafor nr 3 nie jest używany.

Listing 4.10: Modyfikacja programu 4.6

```
for (i=0; i<10000; i++){
57   opusc(semid, 2);
      opusc(semid, 0);
      buf[indexZ] = i;
60   indexZ = (indexZ+1)%MAX;
      podnies(semid, 1);
      podnies(semid, 2);
63 }
```

Listing 4.11: Modyfikacja programu 4.7

```
for (i=0; i<10000; i++){
57   opusc(semid, 2);
      opusc(semid, 1);
      printf("Numer: %5d   Wartosc: %5d\n", i, buf[indexO]);
60   indexO = (indexO+1)%MAX;
      podnies(semid, 0);
      podnies(semid, 2);
63 }
```

4.2 Listingi 4.12 i 4.13 przedstawiają zmodyfikowane fragmenty (zgodnie z numeracją linii) programów odpowiednio z listingów 4.6 i 4.7. Wskaż, na czym polega błąd w zmodyfikowanej wersji.

Listing 4.12: Modyfikacja programu 4.6

```
for (i=0; i<10000; i++){
57   int index;

      opusc(semid, 0);
60   opusc(semid, 2);
      index = indexZ;
      indexZ = (indexZ+1)%MAX;
63   podnies(semid, 2);
      buf[index] = i;
      podnies(semid, 1);
66 }
```

Listing 4.13: Modyfikacja programu 4.7

```
for (i=0; i<10000; i++){
57   int index;

      opusc(semid, 1);
60   opusc(semid, 3);
      index = indexZ;
      indexO = (indexO+1)%MAX;
63   podnies(semid, 3);
      printf("Numer: %5d   Wartosc: %5d\n", i, buf[index]);
      podnies(semid, 0);
66 }
```

5 Sygnały